

YK400XGS

壁取付け・インバース仕様

●アーム長 400mm ●最大可搬質量 5kg ※受注生産ですので、納期は弊社営業までお問い合わせください。

注文型式

YK400XGS - **150** - **RCX340-4**

ロボット本体	取付け方法 W:壁取付け (外観図通り) U:壁取付け インバース (天地逆)	Z軸ストローク 150:150mm	ツールフランジ 無記入:なし F:あり	中通しシャフト 無記入:なし S:あり	ケーブル長 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m	適用コントローラ/ 制御軸数	安全規格	オプションA (OP.A)	オプションB (OP.B)	オプションC (OP.C)	オプションD (OP.D)	オプションE (OP.E)	アンプ バッテリー
--------	--	----------------------	---------------------------	---------------------------	--------------------------------------	-------------------	------	------------------	------------------	------------------	------------------	------------------	--------------

コントローラ各種設定項目をご指定ください。RCX340▶ **P.678**

※1. 取付けは必ず仕様通りに行ってください。
壁取付け、壁取付けインバースをそれぞれ天地逆に取り付けしないでください。
誤った取り付けを行うと不具合の原因になりますのでご注意ください。

基本仕様

	X軸	Y軸	Z軸	R軸
軸仕様	250 mm	150 mm	150 mm	—
回転範囲	±125°	±144°	—	±360°
モータ出力 AC	200 W	150 W	50 W	100 W
減速機構	直結			
伝達方式	直結			
減速機～出力	直結			
繰り返し位置決め精度 ^{*1}	±0.01 mm	±0.01 mm	±0.01 mm	±0.004°
最高速度	6.1 m/sec	—	1.1 m/sec	1020°/sec (壁取付け) 720°/sec (インバース)
最大可搬質量	5 kg (標準仕様)、4 kg (オプション仕様 ^{*4})			
標準サイクルタイム: 2kg 可搬時 ^{*2}	0.49 sec			
R軸許容慣性モーメント ^{*3}	0.05 kgm ²			
ユーザ配線	0.2 sq × 10 本			
ユーザ配管(外径)	φ4 × 3			
動作リミット設定	1. ソフトリミット 2. メカストップ(X, Y, Z軸)			
ロボットケーブル長	標準: 3.5 m オプション: 5 m, 10 m			
本体質量	20 kg			

※1. 周囲温度一定時の値です。
※2. 上下移動25mm、水平移動300mmの往復動作(2kg可搬、粗位置決めアーチモーション時)。
※3. 先端質量、R軸慣性モーメントの設定により加速度係数が自動設定されます。
※4. オプション仕様(ツールフランジ取付仕様、ユーザ配線配管スプライン中通し仕様)の場合は最大可搬質量は4kgとなります。

適用コントローラ

コントローラ	電源容量 (VA)	運転方法
RCX340	1000	プログラム ポイントトレース リモートコマンド オンライン命令

※可動範囲は、Y軸のメカストップの位置をずらすことで制限することができます。(出荷時は最大可動範囲)
詳細はマニュアル(設置マニュアル)をご参照ください。

マニュアル(設置マニュアル)は弊社WEBサイトよりダウンロードしていただけます。
<https://www.yamaha-motor.co.jp/robot/>

YK400XGS

ユーザ配線用Dサブコネクタ(1~10番使用可能)

ユーザ配線用Dサブコネクタ(1~10番使用可能)

ユーザ配管2(φ4赤)
ユーザ配管1(φ4黒)
ユーザ配管3(φ4青)

M4アース端子

断面図B-B

R27(ケーブル最小曲半径) ケーブルは可動させないでください。

ベース上面にはメンテナンス上の十分なスペースを確保してください。

4-φ9

4-φ9 取付M8ボルト 4本使用
φ6H7 通し

185.5(ベース寸法) 41

92.5

6H7

2-R

60 60

4-M3×0.5 通し (R軸原点位置との位相関係はなし) 配線配管クランプ用です。大きな負荷はかけないでください。

中空径φ11

断面図A-A

2面幅5

中空径φ11

7.8 7.8 7.8

断面図C

φ27

501

150

5

142±2

150

0

142±2

オプション:
ユーザ配線配管スプライン中通し仕様

※インバースタイプは天地逆して取り付けたものです。

動作範囲

R205と寸法240の角の内側領域をまわく動作を行うと、Y軸及びカバーがベースに当たりますので動作させないでください。

《オプション》

- ・Z軸上昇端追加ストップ: X軸メカストップ位置: 127°
Y軸メカストップ位置: 146°
- ・Z軸原点位置を 12mm, 15mm, 18mm, ... と低く変更可(3mmとび)
- ・Z軸下降端追加ストップ: 下降端ストップ位置を17mm以上高く変更可。(動作範囲4mm手前)
(ユーザ配線配管スプライン中通し仕様では御使用できません。)

